

# Inhaltsverzeichnis

<b>Fahrerassistenzsysteme - Von realisierten Funktionen zum vernetzt wahrnehmenden, selbstorganisierenden Verkehr</b> <i>Christoph Stiller</i> .....	1
<b>Visuelle mobile Wahrnehmung durch Fusion von Disparität und Verschiebung</b> <i>Thao Dang, Christian Hoffmann und Christoph Stiller</i> .....	21
<b>Informationsfusion für Fahrerassistenzsysteme</b> <i>Wolfgang Niehsen, Rainer Garnitz, Michael Weilkes und Martin Stämpfle</i> ....	43
<b>Fusionsarchitekturen zur Umfeldwahrnehmung für zukünftige Fahrerassistenzsysteme</b> <i>Klaus Dietmayer, Alexander Kirchner und Nico Kämpchen</i> .....	59
<b>‘Innervation des Automobils’ und Formale Logik</b> <i>H.–H. Nagel und M. Arens</i> .....	89
<b>Was nützt es dem Fahrer, wenn Fahrerinformations- und -assistenzsysteme etwas über ihn wissen?</b> <i>Matthias Kopf</i> .....	117
<b>Erhöhter Fahrernutzen durch Integration von Fahrerassistenz- und Fahrerinformationssystemen</b> <i>Berthold Färber</i> .....	141
<b>Auswirkungen von Teilautomation auf das Fahren</b> <i>Susanne Buld, Heiko Tietze und Hans-Peter Krüger</i> .....	161
<b>Evaluierung eines Spurhalteassistenten für das „Honda Intelligent Driver Support System“</b> <i>Jens Gayko</i> .....	189
<b>Vision: Von Assistenz zum Autonomen Fahren</b> <i>Ernst Dieter Dickmanns</i> .....	203

**Wirtschaft und gesellschaftliche Akzeptanz: Fahrerassistenzsysteme auf dem Prüfstand**

*K. Homann* ..... 239

**Sachverzeichnis** ..... 245

Fahrerassistenzsysteme mit maschineller  
Wahrnehmung

Maurer, M.; Stiller, C. (Hrsg.)

2005, XIII, 246 S., Hardcover

ISBN: 978-3-540-23296-4